

# 静翼

Inventor 2025

No.1

1

準備 ( \_\_\_\_\_ : HPにリンク)

[機械工学設計演習D](#)  
～ 形状データ ～  
[静翼形状 \(AutoCADデータ\)](#)

上記入力後送信

静翼形状データの作成

学籍番号

流面数  本設計では 7

翼枚数[225]

静翼円弧中心座標(Z0m[252],X0m[251]) (積上点が原点)

静翼円弧半径[247]

静翼厚み[227]

**Stator Blade**

| Ri   | Y0ci                               | θci                               |
|------|------------------------------------|-----------------------------------|
| Rh = | <input type="text" value="150.0"/> | <input type="text" value="21.1"/> |
| R1 = | <input type="text" value="171.0"/> | <input type="text" value="19.6"/> |
| R2 = | <input type="text" value="189.0"/> | <input type="text" value="18.4"/> |
| R3 = | <input type="text" value="206.0"/> | <input type="text" value="17.3"/> |
| R4 = | <input type="text" value="222.0"/> | <input type="text" value="16.4"/> |
| R5 = | <input type="text" value="236.0"/> | <input type="text" value="15.7"/> |
| Rc = | <input type="text" value="250.0"/> | <input type="text" value="15.0"/> |

設計した値

Ri:半径  
[254],[277],[299],[226],[321],[343],[365]  
θci:転向角  
[291],[292],[314],[241],[336],[358],[380]  
Y0ci:取付角 (Stagger)  
[271],[294],[316],[243],[338],[360],[382]

No. 2

2

以下の数値はステーター寸法の修正に必要となるので記録しておくこと。

取付位置座標(0,0)

xMin(翼前縁座標) = -37

xMax(翼後縁座標) = 36

(軸方向長さ 74 mm)

ローターの寸法決めに必要

[R150の翼csvファイルをダウンロードする](#)

[R171の翼csvファイルをダウンロードする](#)

[R189の翼csvファイルをダウンロードする](#)

[R206の翼csvファイルをダウンロードする](#)

[R222の翼csvファイルをダウンロードする](#)

[R236の翼csvファイルをダウンロードする](#)

[R250の翼csvファイルをダウンロードする](#)

[R150Loftの翼\(R142\)csvファイルをダウンロードする](#)

[R250Loftの翼\(R255\)csvファイルをダウンロードする](#)

ハブ静翼部の寸法決めに必要  
(クリックするとダウンロード  
フォルダーに保存される)

フォルダ「静翼」を作成し、  
これらのファイルを保存する。  
フォルダの作成場所は任意。

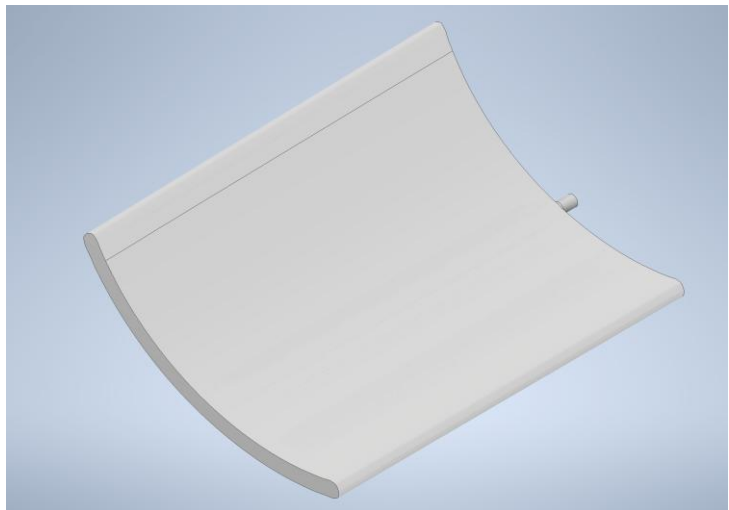
3

3

後は動翼のモデリングと同様な操作

静翼は、**ケーシング内壁で送風機を支える**ため、  
ハブ直径 300mm の円筒  
ケーシング直径 500mm の円筒  
に沿う形状となる、

形状は  
見本静翼図-A3横.pdf  
を参考にする。



4

4